

# 電子機械工学コース

科目区分 授業形態	専門基礎科目 講義及び演習		
図学 (2 単位)			
対象履修コース 開講時期 選択/必修	機械システム工学 1年前期 必修	電子機械工学 1年前期 必修	航空宇宙工学 1年前期 必修
教員	各教員 (教務)		

## ●本講座の目的およびねらい

3次元空間にある图形（点、線、面および立体）を2次元の平面上に表現（作図）すること、また表現された图形から3次元图形を直观的・幾何学的に解析する種々の問題を扱うことにより、空間的图形情報の把握・表現能力を養う。

達成目標

1. 投影の概念の習得
2. 投影法の基礎と応用・実際の習得
3. 点、線、面の相互関係の表現法の習得
4. 立体の展開、切断面、射影図の基本の習得

## ●バックグラウンドとなる科目

特になし

## ●授業内容

1. 図学の基本事項
2. 投影法の基礎
3. 正投影法（点の投影、直線の投影、平面の投影）
4. 斜投影法（点の投影、直線と直線・平面と直線・平面と平面の相互関係）
5. 切断法
6. 多面体と断面
7. 曲線と曲面
8. 立体の相互関係
9. 射影投影
10. 期末試験

## ●教科書

「可視化の図学」（図学教育ワークショップ 2009編著、マナハウス）  
必要に応じて演習課題のプリントを配布。

## ●参考書

特になし。

## ●成績評価の方法

達成目標に対する評価の重みは同等である。講義内容の理解度を確認する演習課題（中間試験を含む）を30%，期末試験を70%で評価し、100点満点で55点以上を合格とする。（村上）講義内容の理解度を確認する期末試験のみで評価し、100点満点で55点以上を合格とする。（長坂）

科目区分 授業形態	専門基礎科目 講義及び演習		
数学1及び演習 (3 単位)			
対象履修コース 開講時期 選択/必修	機械システム工学 1年後期 必修	電子機械工学 1年後期 必修	航空宇宙工学 1年後期 必修
教員	伊藤伸太郎 教師 酒井武治 教師 高橋徹 助教		

## ●本講座の目的およびねらい

専門基礎科目Bとして数学及び物理学等を学んだ後、工学の専門科目を学ぶための基礎となる数学を学ぶ。微分方程式及びベクトル解析の知識を系統的に習得し、理論と応用の結びつきを理解する。

## ●バックグラウンドとなる科目

数学基礎I, II, 物理学基礎I

## ●授業内容

1. 常微分方程式・1階の微分方程式・2階の微分方程式・高階微分方程式と線形微分方程式
2. ベクトル解析・ベクトル代数・曲線と曲面・場の解析学

## ●教科書

工業数学（上）（下） C.R.ワイリー著、富久泰明訳（ブレイン図書出版）

## ●参考書

## ●成績評価の方法

試験及び演習レポート

科目区分 授業形態	専門基礎科目 講義及び演習		
数学2及び演習 (3 単位)			
対象履修コース 開講時期 選択/必修	機械システム工学 2年前期 必修	電子機械工学 2年前期 必修	航空宇宙工学 2年前期 必修
教員	新美智秀 教授 田地宏一 准教授 松田佑 助教		

## ●本講座の目的およびねらい

数学1及び演習に引き続き、専門科目を学ぶ基礎として、工学上重要な方法であるフーリエ解析、さらに工学によく現れる偏微分方程式について講義する。数学的考え方及び具体的な問題に現れる理論と応用との結び付きを重視する。

## ●バックグラウンドとなる科目

数学基礎I, II, III, IV, V, 数学1及び演習

## ●授業内容

1. フーリエ級数とその応用
2. フーリエ積分
3. ラプラス変換
4. 常微分方程式の解法
5. 偏微分方程式（梢円型・双曲型・放物型）の導出
6. 偏微分方程式の解法

## ●教科書

工業数学（上）：C.R.ワイリー著、富久泰明訳（ブレイン図書出版）

## ●成績評価の方法

期末試験100%。ただし、演習課題の提出率が90%未満のものは受験資格無し。100点満点で55点以上を合格とする。  
質問への対応 講義全般については田地、新美、  
演習問題については演習担当教員、および竹内へ。  
時間外の質問は事前に担当教員にメールで打ち合わせておくこと。

科目区分 授業形態	専門基礎科目 講義及び実験		
解析力学及び演習 (2.5 単位)			
対象履修コース 開講時期 選択/必修	機械システム工学 2年前期 必修	電子機械工学 2年前期 必修	航空宇宙工学 2年前期 必修
教員	長谷川達也 教授 山下博史 助教 林直樹 助教		

## ●本講座の目的およびねらい

ニュートンの運動方程式を学習した上で、より汎用的なハミルトンの原理に基づいたラグランジュの運動方程式について理解し、具体的な問題を解析する方法を学ぶ。また、正準方程式と正準変換、運動の一般論について学習する。  
達成目標

1. 仮想仕事の原理とハミルトンの原理を理解し、説明できる。2. ラグランジュの運動方程式を理解し、具体的な問題を解析できる。3. 正準方程式と正準変換を理解し、説明できる。4. 運動の一般論を理解し、説明できる。

## ●バックグラウンドとなる科目

（全学教育科目）数学、力学1、力学2（工学部専門系科目）数学1及び演習

## ●授業内容

1. 仮想仕事の原理（仮想変位、安定・不安定）
2. 実分析（オイラー-ラグランジアン方程式、未定乗数法）
3. ダラペールの原理（慣性抵抗）
4. ハミルトンの原理（ラグランジアン、変位座標）
5. ラグランジュの運動方程式（一般化座標・力、質点系の運動）
6. 中間試験
7. 正準方程式（一般化運動量、ハミルトン因数、ルジャンドル変換）
8. 正準変換（Hamilton-Jacobiの偏微分方程式、ボアッソンの括弧式）
9. 慢動の一般論（平衡条件、直交関係、規準張動）
10. 期末試験

回連する演習問題を事前にプリントで提示する。

## ●教科書

力学II：原島鮮（笠置房）、必要な場合にはプリントで補充する。教科書を予習すること。提示された演習問題について解答し、レポートとして提出すること。

## ●参考書

初等物理学ノート（I）：柏村昌平編（学術図書出版社）、力学I：原島鮮（笠置房）

## ●成績評価の方法

達成目標に対する評価の重みは同等である。中間試験40%，期末試験40%，宿題・演習を20%で評価し、100点満点で55点以上を合格とする。質問への対応：講義終了時、又はメールで連絡。担当教員連絡先：山下（内4470、yamashita@sees.ac.jp）、長谷川（内4506、t-hasegawa@sees.ac.jp）

<p><b>科目区分</b> 専門基礎科目 <b>授業形態</b> 講義</p> <p><b>統計物理学 (2 単位)</b></p> <p><b>対象履修コース</b> 機械システム工学 <b>開講時期</b> 4年後期 <b>選択／必修</b> 選択</p> <p><b>教員</b> 吉川 貞彦 教授</p>	<p><b>科目区分</b> 専門基礎科目 <b>授業形態</b> 講義及び演習</p> <p><b>材料力学及び演習 (2.5 単位)</b></p> <p><b>対象履修コース</b> 機械システム工学 <b>開講時期</b> 2年前期 <b>選択／必修</b> 必修</p> <p><b>教員</b> 上田 哲彦 教授 大野 信忠 教授 木下 佑介 助教</p>
<b>●本講座の目的およびねらい</b>	
<p>量子統計力学を中心に、基本原理と計算方法の修得を目指す。 達成目標（ウェイトを [%] で示す。）</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. ポルツマン分布、分配関数等の基礎を理解し、分配関数の簡単な計算が出来る。 [ 35 %]</li> <li>2. 分配関数とエントロピーや内部エネルギー等のマクロな熱力学量との関係を理解し、簡単な計算が出来る。 [ 50 %]</li> <li>3. 化学平衡と統計力学の関係を理解し、簡単な計算が出来る。 [ 15 %]</li> </ol>	
<b>●パックグラウンドとなる科目</b>	
熱力学及び演習、量子力学基礎	
<b>●授業内容</b>	
<ol style="list-style-type: none"> <li>1. 粒子の系の統計力学</li> <li>2. エントロピーの統計的基礎</li> <li>3. 同在粒子の系の熱力学関数</li> <li>4. 非晶在粒子の熱力学関数</li> <li>5. 理想気体の熱力学関数</li> <li>6. 理想気体の化学平衡</li> </ol>	
<b>●教科書</b>	
<p>統計力学入門－演習によるアプローチ、N. O. Smith著、小林宏・岩松樹夫訳、東京化学生産。 講義ノートを配布する。</p>	
<b>●参考書</b>	
統計力学（改訂版）、市村浩、裳草房	
<b>●成績評価の方法</b>	
<p>レポート 30 %、期末試験 70 %で評価して、100点満点で 55 点以上を合格とする。 質問への対応：授業終了時、又は電話かメールで連絡。 連絡先：内線 4411、yoshikawa@yoshilab.nuee.nagoya-u.ac.jp</p>	
<b>●本講座の目的およびねらい</b>	
<p>3次元及び2次元弾性論並びに棒、板の理論について講義する。</p> <p>履修コース 機械システム工学：(A : 田中教授 担当) 電子機械・航空宇宙工学：(B : 池田助教授 担当)</p>	
<b>●パックグラウンドとなる科目</b>	
材料力学及び演習、力学 1 及び演習	
<b>●授業内容</b>	
<ol style="list-style-type: none"> <li>1. 応力とひずみ (3次元的一般論)</li> <li>2. 応力とひずみの関係 (弾性方程式)</li> <li>3. 2次元弾性論</li> <li>4. エネルギー原理</li> <li>5. 一様伸のねじり</li> <li>6. 平板の曲げ</li> <li>7. 層屈理論</li> </ol> <p>ただし、クラス A と B で、多少異なる。クラス A の内容詳細については固体力学演習を参照のこと。</p>	
<b>●教科書</b>	
<p>機械システム (A : 田中英一教授担当) : 線形弾性論の基礎 : 追藤裕美 著 (コロナ社) 電子機械・航空コース (B : 池田助教授担当) : 弾性力学 : 小林繁夫、他 (培風館)</p>	
<b>●参考書</b>	
<b>●成績評価の方法</b>	
<p>達成目標に対する評価の重みは同等である。 試験により目標達成度を評価する。 100点満点で 55 点以上を合格とする。 履修条件・注意事項等：特になし。 質問への対応：講義終了時に応じる。 連絡先： E-mail: e_tanaka@nagoya-u.jp (A), ikeda@nuee.nagoya-u.ac.jp (B)</p>	
<b>●本講座の目的およびねらい</b>	
<p>材料の微視的構造を原子レベルから学ぶとともに、平衡や反応に関する熱力学を学習する。これによって、微視構造から材料の性質を理解する考え方を習得する。 達成目標 1. 結晶構造や微視組織等の材料の内部構造を理解し、説明できる。 2. 格子欠陥、転位、粒界などの内部欠陥について理解し、説明できる。 3. 平衡状態および反応に関する熱力学を理解し、説明できる。</p>	
<b>●パックグラウンドとなる科目</b>	
特になし	
<b>●授業内容</b>	
<ol style="list-style-type: none"> <li>1. 「材料科学」の概要</li> <li>2. 原子中の電子構造と原子間力</li> <li>3. 原子配列と結晶構造</li> <li>4. 結晶構造中の点欠陥、線欠陥および面欠陥</li> <li>5. 热力学と相平衡</li> <li>6. 2 分子系の平衡状態図</li> <li>7. 反応速度論、拡散および相変態</li> <li>8. 実験</li> </ol>	
<b>●教科書</b>	
材料科学 I : バレット他 (培風館)	
<b>●参考書</b>	
<b>●成績評価の方法</b>	
<p>達成目標に対する評価の重みは同等である。 期末試験 50 %、レポート提出物および受講態度 10 % で評価し、100点満点中 55 点以上を合格とする。 連絡先： akinawa@mech.nagoya-u.ac.jp, ext. 4673, okumura@mech.nagoya-u.ac.jp, ext. 2671</p>	

<p><b>科目区分</b> 専門基礎科目 <b>授業形態</b> 講義</p> <p><b>固体力学 (2 単位)</b></p> <p><b>対象履修コース</b> 機械システム工学 <b>開講時期</b> 2年後期 <b>選択／必修</b> 選択</p> <p><b>教員</b> 田中 英一 教授 池田 忠繁 助教授</p>	<p><b>科目区分</b> 専門基礎科目 <b>授業形態</b> 講義</p> <p><b>材料科学第 1 (2 単位)</b></p> <p><b>対象履修コース</b> 機械システム工学 <b>開講時期</b> 2年後期 <b>選択／必修</b> 必修</p> <p><b>教員</b> 奥村 大 講師</p>
<b>●本講座の目的およびねらい</b>	
<p>履修コース 機械システム工学：(A : 田中教授 担当) 電子機械・航空宇宙工学：(B : 池田助教授 担当)</p>	
<b>●パックグラウンドとなる科目</b>	
特になし	
<b>●授業内容</b>	
<ol style="list-style-type: none"> <li>1. 「材料科学」の概要</li> <li>2. 原子中の電子構造と原子間力</li> <li>3. 原子配列と結晶構造</li> <li>4. 結晶構造中の点欠陥、線欠陥および面欠陥</li> <li>5. 热力学と相平衡</li> <li>6. 2 分子系の平衡状態図</li> <li>7. 反応速度論、拡散および相変態</li> <li>8. 実験</li> </ol>	
<b>●教科書</b>	
材料科学 I : バレット他 (培風館)	
<b>●参考書</b>	
<b>●成績評価の方法</b>	
<p>達成目標に対する評価の重みは同等である。 試験により目標達成度を評価する。 100点満点で 55 点以上を合格とする。 履修条件・注意事項等：特になし。 質問への対応：講義終了時に応じる。 連絡先： E-mail: e_tanaka@nagoya-u.jp (A), ikeda@nuee.nagoya-u.ac.jp (B)</p>	
<b>●本講座の目的およびねらい</b>	
<p>材料の微視的構造を原子レベルから学ぶとともに、平衡や反応に関する熱力学を学習する。これによって、微視構造から材料の性質を理解する考え方を習得する。 達成目標 1. 結晶構造や微視組織等の材料の内部構造を理解し、説明できる。 2. 格子欠陥、転位、粒界などの内部欠陥について理解し、説明できる。 3. 平衡状態および反応に関する熱力学を理解し、説明できる。</p>	
<b>●パックグラウンドとなる科目</b>	
特になし	
<b>●授業内容</b>	
<ol style="list-style-type: none"> <li>1. 「材料科学」の概要</li> <li>2. 原子中の電子構造と原子間力</li> <li>3. 原子配列と結晶構造</li> <li>4. 結晶構造中の点欠陥、線欠陥および面欠陥</li> <li>5. 热力学と相平衡</li> <li>6. 2 分子系の平衡状態図</li> <li>7. 反応速度論、拡散および相変態</li> <li>8. 実験</li> </ol>	
<b>●教科書</b>	
材料科学 I : バレット他 (培風館)	
<b>●参考書</b>	
<b>●成績評価の方法</b>	
<p>達成目標に対する評価の重みは同等である。 期末試験 50 %、レポート提出物および受講態度 10 % で評価し、100点満点中 55 点以上を合格とする。 連絡先： akinawa@mech.nagoya-u.ac.jp, ext. 4673, okumura@mech.nagoya-u.ac.jp, ext. 2671</p>	

科目区分 授業形態	専門基礎科目 講義及び演習		
流体力学基礎第1及び演習 ( 2.5 単位)			
対象履修コース 開講時期 選択/必修	機械システム工学 1年後期 必修	電子機械工学 1年後期 必修	航空宇宙工学 1年後期 選択
教員	酒井 康彦 教授 長谷川 登 教授		
<p>●本講座の目的およびねらい</p> <p>液体の基礎的特性を学ぶとともに、理想液体の運動を支配する法則をニュートン力学を用いて学ぶ。達成目標 1. 液体の性質と静止流体力学の原理を理解し、関連する計算ができる。2. 液体の運動方程式とそれに基づくエネルギー保存則を理解し、関連する計算ができる。3. 運動量の法則を理解し、具体的な応用計算ができる。</p>			
<p>●バックグラウンドとなる科目</p> <p>数学1及び演習</p>			
<p>●授業内容</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>1. 単位と液体の性質</li> <li>2. 静水力学</li> <li>3. 理想液体の基礎方程式</li> <li>4. 運動量の法則</li> </ul>			
●教科書	詳解 流体力学演習： 吉野章男、菊山功嗣、宮田勝文、山下新太郎 共著、 共立出版		
●参考書	「流体力学」、JSME テキストシリーズ、日本機械学会編、丸善		
●成績評価の方法	定期試験と演習レポート： 定期試験80%、演習レポート20%で評価し、100点満点で55点以上を合格とする。 履修条件・注意事項等：特になし 質問への対応：講義終了時に応じる。		

科目区分 授業形態	専門基礎科目 講義及び演習		
熱力学及び演習 ( 2.5 単位)			
対象履修コース 開講時期 選択/必修	機械システム工学 2年前期 必修	電子機械工学 2年前期 必修	航空宇宙工学 2年前期 必修
教員	山下 譲史 教授 吉川 貴彦 教授		
<p>●本講座の目的およびねらい</p> <p>すべての物理現象の根柢となる現象論的な古典熱力学の基本概念、物理的意味および計算方法を習得する。また、マクロな概念のミクロな物理的意味を理解する。 達成目標 1. 热平衡、熱力学第1法則および熱力学第2法則を理解し、説明できる。 2. エントロピー、自由エネルギー等の熱力学問題とその関係式を理解する。 3. 平衡条件や相変化、化学反応に関する初等的知識を習得する。 4. 簡単な気体分子運動論を学び、マクロな熱力学の理解を深める。</p>			
<p>●バックグラウンドとなる科目</p> <p>(全学教育科目) 数学、化学基礎1</p>			
●授業内容	<ul style="list-style-type: none"> <li>1. 単位系と次元、熱平衡、温度</li> <li>2. 热力学方程式、偏微分式</li> <li>3. 热力学第1法则</li> <li>4. 热力学第2法则</li> <li>5. エントロピー</li> <li>6. 中間試験</li> <li>7. 热力学四法</li> <li>8. 平衡条件と热力学不等式</li> <li>9. 相平衡と化学平衡</li> <li>10. 分子運動と热力学</li> <li>11. 期末試験</li> </ul>		
●教科書	熱力学：三宅哲（葵草房）、必要な場合にはプリントで補充する。関連する演習問題を事前に提示する。教科書を予習すること。演習問題はレポートとして提出すること。		
●参考書	熱力学：三宅哲（葵草房）、熱学：小出昭一郎（東京大学出版会）、熱力学および統計物理学入門（上、下）：キャレン著、小田坂季貢（吉岡書店）		
●成績評価の方法	<p>達成目標に対する評価の重みは同等である。中間試験30%、期末試験60%、宿題・演習を10%で評価し、100点満点で55点以上を合格とする。 質問への対応：講義終了時、又は電磁メールで連絡。 担当教員連絡先：山下（内4470、yanashitamae）、吉川（内4411、yoshikawa@yeshil.ab.nu.ac.jp）</p>		

科目区分 授業形態	専門基礎科目 講義		
伝熱工学 ( 2 単位)			
対象履修コース 開講時期 選択/必修	機械システム工学 3年後期 選択	電子機械工学 3年後期 選択	航空宇宙工学 3年後期 選択
教員	成瀬 一郎 教授		
<p>●本講座の目的およびねらい</p> <p>熱移動の基本形態である熱伝導、対流熱伝導、熱放射の基本的な概念と物理的意味を理解するとともに、その応用である熱交換器等の理論について学び、伝熱工学の基礎理論を習得する。</p> <p>達成目標</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>・フーリエの法則により、定常および非定常熱伝導現象を理解できる。</li> <li>・強制および自然対流熱伝導の物理的メカニズムについて説明できる。</li> <li>・熱放射の基本法則を理解して閉空間内面熱放射について説明できる。</li> <li>・熱交換器の設計手法を習得する。</li> </ul>			
<p>●バックグラウンドとなる科目</p> <p>熱力学及び演習、エネルギー交換工学、流体力学第1及び演習、流体力学第2、数学1及び演習、数学2及び演習</p>			
●授業内容	<ul style="list-style-type: none"> <li>1. 伝熱機構の概要</li> <li>2. 热伝導 熱伝導の法則と熱伝導方程式、定常熱伝導・非定常熱伝導</li> <li>3. 対流熱伝導 強制対流・自然対流・総括熱伝導</li> <li>4. 热放射 熱放射の基本法則・射出率と角関係・閉空間理論</li> <li>5. 热交換器 並流・向流・NTU</li> </ul>		
●教科書	必要に応じプリントを配布		
●参考書	伝熱概論：甲藤好郎著（葵草堂）、伝熱学：西川兼康・藤田恭伸共著（理工学社）		
●成績評価の方法	試験(90%)と出席率(10%)で評価。		

科目区分 授業形態	専門基礎科目 講義		
設計基礎論 ( 2 単位)			
対象履修コース 開講時期 選択/必修	機械システム工学 3年前期 選択	電子機械工学 3年前期 選択	航空宇宙工学 3年前期 選択
教員			
<p>●本講座の目的およびねらい</p> <p>機械構造物の製作に際して必要となる機械設計法について、その基礎的知識を習得する。 機械設計の基本的概念および材料選択に必要とされる諸特性を理解することによって、要素設計における同様点を把握するとともに、設計に際して必要とされる解析手法を学ぶ。 達成目標 1. 機械設計の基礎概念を理解し、説明できる。 2. 与えられた設計諸元に対して、適切な材料選択ができる。 3. 創用期間に応じた要素設計ができる。 4. 優勤条件に応じた寿命評価ができる。</p>			
<p>●バックグラウンドとなる科目</p> <p>材料科学第1、材料力学及び演習、固体力学</p>			
●授業内容	<ul style="list-style-type: none"> <li>1. 事故解析および設計の概念</li> <li>2. 材料選定</li> <li>3. 強度と設計パラメータ</li> <li>4. セイ性材料の設計</li> <li>5. 疲労設計</li> <li>6. 振幅許容設計</li> <li>7. 過渡環境における部材設計</li> <li>8. 信頼性設計</li> </ul>		
●教科書	プリントを用意し、適宜配布する。		
●参考書	機械設計便覧、機械設計便覧編集委員会、丸善		
●成績評価の方法	<p>達成目標に対する評価の重みは同等である。 期末試験90%、課題レポートを10%で評価し、100点満点で55点以上を合格とする。</p>		

科目区分 授業形態	専門基礎科目 講義		
	振動学 (2 単位)		
対象履修コース 開講時期 選択／必修	機械システム工学 2年前期 選択	電子機械工学 2年前期 選択	航空宇宙工学 2年前期 選択
教員	大日方 五郎 教授 非常勤講師 (機科)		
●本講座の目的およびねらい			
機械の基礎である振動学を学ぶことにより機械工学への興味を深める。直車、カムなど機械要素についての運動学のはか、ロボットアームを想定した3次元運動学についても講義する。			
●パックグラウンドとなる科目			
解析と幾何学			
●授業内容			
1. 機構 (対偶、連結) 2. 機構の運動 (瞬間中心、軌跡) 3. 機構の速度と加速度 (因式解法、数式解法) 4. リンク機構 (四つの低次対偶からなる連結と機構) 5. 運動の伝達 (カム、ころがり接触、直車、巻掛け) 6. ロボットの運動学 (座標変換)			
●教科書			
鈴森康一: ロボット機構学、コロナ社 (2004)			
●成績評価の方法			
レポート及び筆記試験			
科目区分 授業形態	専門基礎科目 講義及び演習		
	振動工学第1及び演習 (2.5 単位)		
対象履修コース 開講時期 選択／必修	機械システム工学 2年後期 必修	電子機械工学 2年後期 必修	航空宇宙工学 2年後期 必修
教員	福田 敏男 教授 早川 義一 教授 岡山 浩介 准教授		
●本講座の目的およびねらい			
伝達関数と周波数応答法に基づく制御系設計の考え方を学ぶ。			
●パックグラウンドとなる科目			
解析と幾何学			
●授業内容			
1. 制御工学の概要 (古賀制御) 2. 制御系のモデリング 3. 特性の解析 4. 周波数応答とボード線図 5. 安定性の判定法と安定余裕 6. 制御系設計			
●教科書			
古賀制御論、吉川恒夫 著、昭見堂			
●参考書			
自動制御工学概論 (上)、伊藤正美 著、昭見堂			
●成績評価の方法			
試験及び演習レポート			
科目区分 授業形態	専門基礎科目 講義		
	振動工学第2 (2 単位)		
対象履修コース 開講時期 選択／必修	機械システム工学 3年前期 選択	電子機械工学 3年前期 必修	航空宇宙工学 3年前期 必修
教員	藤本 健治 准教授 坂本 登 准教授		
●本講座の目的およびねらい			
状態空間法に基づく時間領域での制御系の設計手法の基礎を学ぶ。			
●達成目標			
1. 可制御性、可観測性を理解し判定できる。 2. レギュレータを設計できる。 3. 状態観測器を設計できる。			
●パックグラウンドとなる科目			
制御工学第1及び演習			
●授業内容			
1. 状態空間法に基づく制御系設計の概要 2. モデリング (システムの状態と状態方程式、状態方程式の解と安定性、状態方程式と伝達関数) 3. システムの解析 (可制御性と可観測性、システムの構造、実現問題) 4. レギュレータ問題 (状態フィードバックと係数問題、最適制御) 5. 状態観測器 (完全次元オブザーバー、最小次元オブザーバーとその設計法)			
●教科書			
吉川、井村: 現代制御論(昭見堂)			
●参考書			
早川 他: 新インターユニバーシティ システムと制御 (オーム社)			
●成績評価の方法			
達成目標に対する評価の重みは同等である。中間試験30%、期末試験40%、課題レポートを30%で評価し、100点満点で55点以上を合格とする。			

科目区分 授業形態	専門基礎科目 講義		
	制御工学第1及び演習 (2.5 単位)		
対象履修コース 開講時期 選択／必修	機械システム工学 2年後期 必修	電子機械工学 2年後期 必修	航空宇宙工学 2年後期 必修
教員	福田 敏男 教授 早川 義一 教授 岡山 浩介 准教授		
●本講座の目的およびねらい			
伝達関数と周波数応答法に基づく制御系設計の考え方を学ぶ。			
●パックグラウンドとなる科目			
解析と幾何学			
●授業内容			
1. 制御系設計の概要 (古賀制御) 2. 制御系のモデリング 3. 特性の解析 4. 周波数応答とボード線図 5. 安定性の判定法と安定余裕 6. 制御系設計			
●教科書			
古賀制御論、吉川恒夫 著、昭見堂			
●参考書			
自動制御工学概論 (上)、伊藤正美 著、昭見堂			
●成績評価の方法			
試験及び演習レポート			
科目区分 授業形態	専門基礎科目 講義		
	振動工学第2 (2 単位)		
対象履修コース 開講時期 選択／必修	機械システム工学 3年前期 選択	電子機械工学 3年前期 必修	航空宇宙工学 3年前期 必修
教員	藤本 健治 准教授 坂本 登 准教授		
●本講座の目的およびねらい			
状態空間法に基づく時間領域での制御系の設計手法の基礎を学ぶ。			
●達成目標			
1. 可制御性、可観測性を理解し判定できる。 2. レギュレータを設計できる。 3. 状態観測器を設計できる。			
●パックグラウンドとなる科目			
制御工学第1及び演習			
●授業内容			
1. 状態空間法に基づく制御系設計の概要 2. モデリング (システムの状態と状態方程式、状態方程式の解と安定性、状態方程式と伝達関数) 3. システムの解析 (可制御性と可観測性、システムの構造、実現問題) 4. レギュレータ問題 (状態フィードバックと係数問題、最適制御) 5. 状態観測器 (完全次元オブザーバー、最小次元オブザーバーとその設計法)			
●教科書			
吉川、井村: 現代制御論(昭見堂)			
●参考書			
早川 他: 新インターユニバーシティ システムと制御 (オーム社)			
●成績評価の方法			
達成目標に対する評価の重みは同等である。中間試験30%、期末試験40%、課題レポートを30%で評価し、100点満点で55点以上を合格とする。			

科目区分 授業形態	専門基礎科目 講義		
計算機ソフトウェア第1 (2 単位)			
対象履修コース 開講時期 選択/必修	機械システム工学 1年前期 必修	電子機械工学 1年前期 必修	航空宇宙工学 1年前期 必修
教員	松本 敏郎 教授 奥村 大 講師		
<b>●本講座の目的およびねらい</b>			
<p>コンピュータシステムの取り扱いと、Fortran言語によるプログラミングについて学習する。授業は教科書を中心とした講義を行うとともに、各自が実際にコンピュータを使ってプログラムを作成する演習を行う。</p> <p>達成目標</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>コンピュータの取り扱い方を理解し、各種ソフトウェアや電子メールを正しく利用できる。</li> <li>Fortran 言語を理解し、簡単なFortranプログラムを作成できる。</li> <li>数値解析のアルゴリズムを理解し、簡単な数値解析プログラムが作成できる。</li> </ol>			
<b>●バックグラウンドとなる科目</b>			
特になし			
<b>●授業内容</b>			
<ol style="list-style-type: none"> <li>コンピュータシステムの基礎（ソフトウェアや電子メールの使い方、情報セキュリティ研究など）</li> <li>プログラミングの基礎（プログラム言語、コンパイルと実行など）</li> <li>Fortran言語の基礎（READ, WRITE, DO, IFなど）</li> <li>Fortran プログラムの基礎（配列、関数、サブルーチンなど）</li> <li>数値解析プログラミング（加減算除、面積、平均値、数値積分など）</li> </ol>			
<b>●教科書</b>			
<p>ザ・Fortran 90/95、戸川隼人、サイエンス社 (1999)。 また、必要に応じてプリント等を配布する。</p>			
<b>●参考書</b>			
初心者のための FORTRAN77 プログラミング、第2版、畠田豊他、共立出版 (1995)			
<b>●成績評価の方法</b>			
<p>達成目標に対しては均等に重みづけして評価する。          期末試験50%、レポート課題提出物25%、受講態度25%で評価し、100点満点中55点以上を合格とする。</p>			

科目区分 授業形態	専門基礎科目 講義		
情報基礎論 (2 単位)			
対象履修コース 開講時期 選択/必修	機械システム工学 2年後期 必修	電子機械工学 2年後期 必修	航空宇宙工学 2年後期 選択
教員	福澤 健二 教授 伊藤 伸太郎 講師		
<b>●本講座の目的およびねらい</b>			
<p>情報の形態・伝送、情報の処理、情報の蓄積を扱う情報工学の基礎として、情報量の定義と性質、情報源・通信路モデル、情報源・通信路の符号化、標本化定理等を学習する。</p>			
<b>●バックグラウンドとなる科目</b>			
特になし			
<b>●授業内容</b>			
<ol style="list-style-type: none"> <li>情報科学</li> <li>情報量とエントロピー</li> <li>情報源・情報源符号化（記憶のない情報源、エルゴード情報源、マルコフ情報源、瞬時符号、クラフトの不等式、ハフマン符号化、ブロック符号化）</li> <li>通信路と通信路符号化（通信路モデル、通信路容量、情報伝送速度、パリティ検査、ハミング距離、誤り訂正、バースト誤り）</li> <li>アナログ情報源（標本化定理、エントロピー、量子化、アナログ通信路）</li> </ol>			
<b>●教科書</b>			
因解 情報理論入門：野村由司彦（コロナ社）			
<b>●参考書</b>			
情報理論：今井秀樹（昭見堂） 情報のはなし：大村平（日科技連）			
<b>●成績評価の方法</b>			
筆記試験			

科目区分 授業形態	専門基礎科目 講義		
電気回路工学 (2 単位)			
対象履修コース 開講時期 選択/必修	機械システム工学 2年後期 必修	電子機械工学 2年後期 必修	航空宇宙工学 3年前期 必修
教員	式田 光宏 准教授 鈴木 達也 教授		
<b>●本講座の目的およびねらい</b>			
<p>回路素子の基本的性質や回路内の動作を現象的に理解した上で、回路の記号解析法を学び、電気回路の動的現象を理解する。また、機械振動系との類似にも注目する。</p> <p>達成目標</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>交流回路における記号解析ができる。</li> <li>線形回路を閉路方程式にて解釈できる。</li> <li>回路網における各種定理を理解し解釈できる。</li> </ol>			
<b>●バックグラウンドとなる科目</b>			
電磁気学第1 及び演習、線形代数学I			
<b>●授業内容</b>			
<ol style="list-style-type: none"> <li>直流通回路解析</li> <li>交流回路解析</li> <li>過渡現象解析</li> <li>機械振動系とのアナロジ</li> </ol>			
<b>●教科書</b>			
基礎電気回路I (第2版) : 有馬・岩崎 (森北出版)			
<b>●参考書</b>			
基礎電気回路：雨宮（オーム社） 電気回路：エドミニスター著（村崎ほか訳）（マグロウヒル）			
<b>●成績評価の方法</b>			
<p>期末試験100点満点で評価し、55点以上を合格とする。</p> <p>履修条件・注意事項等：特になし</p> <p>質疑への対応：講義終了後教室か教員室で受け付ける。</p> <p>担当教員連絡先：</p> <p>鈴木 内線2700 t_suzuki@nuen.nagoya-u.ac.jp 式田 内線5031 shikida@ech.nagoya-u.ac.jp</p>			

科目区分 授業形態	専門基礎科目 講義		
精密加工学 (2 単位)			
対象履修コース 開講時期 選択/必修	機械システム工学 3年前期 必修	電子機械工学 3年前期 必修	航空宇宙工学 3年前期 選択
教員	社本 英二 教授 梅原 徳次 教授		
<b>●本講座の目的およびねらい</b>			
<p>素材から製品を創出する生産プロセスの中で、製品性能に大きな影響を与える精密加工の基礎として、切削加工、砥粒加工、特殊加工および工作機械について学習する。まず、これらの精密加工と機械が生産プロセス全体の中での位置づけられるかを把握する。次に、各精密加工および工作機械について、それぞれ簡明な理論や基礎的な機械、さらには実際の加工プロセスで生じる現象などについて学ぶ。</p>			
<b>●バックグラウンドとなる科目</b>			
なし			
<b>●授業内容</b>			
<ol style="list-style-type: none"> <li>切削加工 せん断面モデル、せん断角理論 切削温度、切りくず処理性 切削抵抗、切削工具の材種と摩耗 仕上げ面形状とその要因、切削油剤と快削添加物</li> <li>砥粒加工と特殊加工 研削加工原理、分類、砥石（低粒、粒度） 砥石（結合剤、結合度）、低粒の切れ刃分布、目つぶれ他 研削の幾何学 高精度研削 逆離研削による加工とその材料除去機構 各種特殊加工法</li> <li>工作機械 工作機械の歴史と種類 工作機械の運動伝達、振動問題および熱変形 工作機械の位置決めとサーボ機構</li> </ol>			
<b>●教科書</b>			
なし			
<b>●参考書</b>			
なし			
<b>●成績評価の方法</b>			
試験			

<p><b>科目区分</b> 専門基礎科目 <b>授業形態</b> 講義</p> <p><b>計測基礎論</b> (2 単位)</p> <p><b>対象履修コース</b> 機械システム工学 開講時期 3年前期 選択/必修 選択</p> <p><b>教員</b> 森 敏彦 教授</p>	<p><b>科目区分</b> 専門科目 <b>授業形態</b> 講義</p> <p><b>機械・航空工学科概論</b> (2 単位)</p> <p><b>対象履修コース</b> 機械システム工学 開講時期 1年前期 選択/必修 選択</p> <p><b>教員</b> 各教員(航空宇宙) 各教員(機械科学) 各教員(電子機械)</p>
<p><b>●本講座の目的およびねらい</b></p> <p>検出・変換・処理・判断・制御の一連よりなる計測の概念の把握、実現化の方策の考究を可能とする。</p> <p><b>●バックグラウンドとなる科目</b></p> <p>他の専門基礎科目</p> <p><b>●授業内容</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>1. 概要(計測系のシステム化など)</li> <li>2. 単位と標準</li> <li>3. 検出・変換</li> <li>4. 計測精度論</li> </ul> <p><b>●教科書</b></p> <p>計測工学: 山口勝美, 森敏彦 (共立出版)</p> <p><b>●参考書</b></p> <p>試験, 課題</p> <p><b>●成績評価の方法</b></p> <p>筆記試験及び出席状況</p>	

<p><b>科目区分</b> 専門科目 <b>授業形態</b> 講義</p> <p><b>動的システム論</b> (2 単位)</p> <p><b>対象履修コース</b> 機械システム工学 開講時期 3年後期 選択/必修 選択</p> <p><b>教員</b> 生田 幸士 教授 宇野 淳二 教授</p>	<p><b>科目区分</b> 専門科目 <b>授業形態</b> 講義</p> <p><b>量子力学基礎</b> (2 単位)</p> <p><b>対象履修コース</b> 機械システム工学 開講時期 3年後期 選択/必修 選択</p> <p><b>教員</b> 森 敏彦 教授</p>
<p><b>●本講座の目的およびねらい</b></p> <p>1) 非線形システムの安定性を中心とした動的挙動の解析法と、ロボット・メカトロニクス・生体制御などへの応用例について学ぶ。 2) 信号処理の基礎理論と具体的な応用について学ぶ</p> <p><b>●バックグラウンドとなる科目</b></p> <p>制御工学第1及び演習、制御工学第2</p> <p><b>●授業内容</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>1. 非線形システムとモデリング</li> <li>2. システムの安定性と正定固有</li> <li>3. リヤブノフの安定定理</li> <li>4. 大域的漸近安定性</li> <li>5. 線形近似と安定性</li> <li>6. 入出力安定</li> <li>7. ロボット・生体制御工学への応用</li> <li>8. 信号処理入門</li> <li>9. アナログ信号とデジタル信号</li> <li>10. ノイズ除去</li> <li>11. 移動平均</li> <li>12. 加算点名法</li> <li>13. 自己相關関数</li> <li>14. 相互相関関数</li> </ul> <p><b>●教科書</b></p> <p>鈴木他: 動的システム理論、コロナ社</p> <p><b>●参考書</b></p> <p>試験, 課題</p> <p><b>●成績評価の方法</b></p> <p>レポート及び試験</p> <p><b>●本講座の目的およびねらい</b></p> <p>ミクロの世界で現れる量子現象の本質を理解する。</p> <p><b>●バックグラウンドとなる科目</b></p> <p>力学、電磁気学</p> <p><b>●授業内容</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>1. 量子力学に基づく自然現象の解釈</li> <li>2. 量子力学の基礎</li> <li>3. 量子力学の定式化</li> <li>4. 水素原子の量子状態</li> <li>5. スピン、相対論的量子論</li> <li>6. 多電子原子(パウリの併存律、周期律)</li> <li>7. 近似解法</li> <li>8. 相互作用</li> </ul> <p><b>●教科書</b></p> <p>量子力学: 森敏彦、妹尾允史著(共立出版)</p> <p><b>●参考書</b></p> <p>試験、課題</p> <p><b>●成績評価の方法</b></p> <p>試験、課題</p>	

科目区分 授業形態	専門科目 講義		
材料科学第2 (2 単位)			
対象履修コース 開講時期 選択/必修	機械システム工学 3年前期 選択	電子機械工学 3年前期 選択	航空宇宙工学 3年前期 選択
教員	大野 信忠 教授		
●本講座の目的およびねらい			
<p>金属材料の機械的性質を軸位等の内部構造の観点から学ぶ。また、金属材料の種々の強度特性を概観する。次に、このような強度特性を内部構造に基づいて理解し、さらに強化の機構を従事する観点から学習する。</p>			
<p>達成目標</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. 金属材料の塑性変形を軸位の観点から説明できる。</li> <li>2. 軸位エネルギー、すべり系、増殖について説明できる。</li> <li>3. 降伏現象と軸位の関連を説明できる。</li> <li>4. 強化機構、ひずみ硬化・回復について微視的観点から説明できる。</li> </ol>			
<p>●パックグラウンドとなる科目</p> <p>材料科学第1、材料力学及び演習</p>			
●授業内容			
<ol style="list-style-type: none"> <li>1. 固体の強度特性</li> <li>2. 結晶の動的強度と軸位の動き</li> <li>3. 軸位エネルギーと安定なバーガース・ベクトル</li> <li>4. すべり系</li> <li>5. 軸位の運動と塑性変形の関係</li> <li>6. 軸位の増殖</li> <li>7. 降伏現象と軸位</li> <li>8. 各々の強化の機構</li> <li>9. ひずみ硬化および回復</li> <li>10. 高温での变形機構</li> <li>11. 試験（期末試験）</li> </ol>			
●教科書			
材料科学2（材料の強度特性）：C. R. パレット他、岡村弘之他訳（培風館）			
●参考書			
材料強度の考え方：木村宏（アグネ技術センター）、入門軸位論：加藤雅治（裳華房）			
●成績評価の方法			
<p>達成目標に対する評価の重みは同等である。</p> <p>期末試験60%、課題レポート20%で評価し、100点満点で55点以上を合格とする。</p> <p>履修条件・注意事項等：特になし</p> <p>質問への対応：講義終了時に対応する。</p> <p>担当教員連絡先：内線4475</p>			

科目区分 授業形態	専門科目 講義		
材料科学第3 (2 単位)			
対象履修コース 開講時期 選択/必修	機械システム工学 3年後期 選択	電子機械工学 3年後期 選択	航空宇宙工学 3年後期 選択
教員	巨 防 教授		
●本講座の目的およびねらい			
<p>材料科学の観点から材料の物理的性質の基礎を学ぶ。</p>			
<p>達成目標</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. 材料の電気的性質を理解する。</li> <li>2. 材料の磁気的性質を理解する。</li> <li>3. 材料の光学的性質を理解する。</li> </ol>			
<p>●パックグラウンドとなる科目</p> <p>材料科学第1</p>			
●授業内容			
<ol style="list-style-type: none"> <li>1. 固体中の電子</li> <li>2. 量子状態とエネルギー準位</li> <li>3. 電子の輸送現象</li> <li>4. 超伝導</li> <li>5. 合成の電気的性質</li> <li>6. 材料の熱電的性質</li> <li>7. 材料の磁気的性質</li> <li>8. 出区</li> <li>9. 光学的性質</li> <li>10. 光伝導</li> </ol>			
●教科書			
講義ノート配布			
●参考書			
材料科学3 パレット他（培風館）			
●成績評価の方法			
<p>達成目標に対する評価の重みは同等である。</p> <p>期末試験60%、課題レポート20%で評価し、100点満点で55点以上を合格とする。</p> <p>担当教員連絡先：内線4672</p>			

科目区分 授業形態	専門科目 講義	
流体力学基礎第2 (2 単位)		
対象履修コース 開講時期 選択/必修	機械システム工学 2年前期 選択	電子機械工学 2年前期 選択
教員	長田 孝二 準教授 山口 浩樹 講師	
●本講座の目的およびねらい		
<p>次元解析とその応用および流量・流速計測法を学ぶ。管路流れを理解し、管路系の損失の計算法を習得する。</p>		
●パックグラウンドとなる科目		
流体力学基礎第1 及び演習		
●授業内容		
<ol style="list-style-type: none"> <li>1. 次元解析とその応用</li> <li>2. 流量・流速計測</li> <li>3. 管路流れの基礎式と損失</li> <li>4. 管路網</li> <li>5. 流体中の物体に働く力</li> </ol>		
●教科書		
流体力学演習：吉野、菊山、宮田、山下 共著（共立出版）		
●参考書		
●成績評価の方法		
<p>期末試験で評価し、100点満点で55点以上を合格とする。</p> <p>履修条件・注意事項等：特になし</p> <p>質問への対応：講義終了時または教員室にて対応する。</p>		

科目区分 授業形態	専門科目 講義
エネルギー変換工学 (2 単位)	
対象履修コース 開講時期 選択/必修	電子機械工学 3年前期 選択
教員	成瀬 一郎 教授
●本講座の目的およびねらい	
<p>資源・エネルギー・環境の現状を理解した上で、エネルギー変換の基礎を熱力学的に理解するとともに、エネルギー変換技術に係わる熱移動の基礎を学ぶ。</p>	
<p>達成目標</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>・資源・エネルギー・環境の現状を認識する。</li> <li>・エネルギー変換プロセスを熱力学的に理解する。</li> <li>・熱移動現象の基礎を理解する。</li> </ul>	
●パックグラウンドとなる科目	
熱力学及び演習	
●授業内容	
<ol style="list-style-type: none"> <li>1. 資源・エネルギー概論</li> <li>2. 環境問題</li> <li>3. 物質・プロセスおよびシステムの熱力学</li> <li>4. エネルギー変換プロセスにおける伝熱</li> </ol>	
●教科書	
必要に応じプリントを配布する。	
●参考書	
伝熱概論：甲藤好郎著（姜貢堂）、伝熱学：西川豪康・藤田恭伸共著（理工学社）	
●成績評価の方法	
試験80%、課題レポートを20%で評価	

科目区分 授業形態	専門科目 講義
対象履修コース 開講時期 選択／必修	機械システム工学 3年後期 選択
教員	松本 敏郎 教授
機械システム設計 (2 単位)	電子機械工学 3年後期 選択
●本講座の目的およびねらい	コンピュータの発達とともに重要なCAD(計算機用設計), CAE(計算機用エンジニアリング)の基礎を講義する。
●バックグラウンドとなる科目	計算機ソフトウェア第1, 数学1および演習
●授業内容	<ul style="list-style-type: none"> <li>1. コンピュータグラフィックス</li> <li>2. 形状モデリング</li> <li>3. 形状モデルに基づくCAE</li> <li>4. 有限要素法</li> <li>5. 境界要素法</li> <li>6. 数理モデルに基づくCAE</li> </ul>
●教科書	CADとCAE: 安田仁彦 (コロナ社)
●参考書	CAD/CAM/CAE入門: 安田仁彦 (オーム社)
●成績評価の方法	筆記試験, レポート

科目区分 授業形態	専門科目 講義
対象履修コース 開講時期 選択／必修	機械システム工学 3年前期 選択
教員	石田 幸男 教授
振動・波動工学 (2 単位)	電子機械工学 3年前期 選択
●本講座の目的およびねらい	振動および波動現象の基礎とその応用に関する理解を深めることを目的とする。
●バックグラウンドとなる科目	力学1及び演習, 力学2及び演習, 機構学, 振動工学及び演習
●授業内容	<ul style="list-style-type: none"> <li>1. 連続体の振動</li> <li>2. 波動</li> <li>3. 音波</li> <li>4. 自励振動とパラメータ振動</li> <li>5. 回転体の振動</li> <li>6. 非線形振動</li> </ul>
●教科書	石田幸男・井上剛志, 「機械振動工学」, 培風館
●参考書	
●成績評価の方法	筆記試験の解答および演習における質疑応答とレポート。100点満点で55点以上を合格とする。 質問への対応: 講義終了時を主とするが、予約すればそれ以外の時間も可 (ishida@meu.nagoya-u.ac.jp)

科目区分 授業形態	専門科目 講義
対象履修コース 開講時期 選択／必修	機械システム工学 3年後期 選択
教員	福田 敏男 教授 岡山 浩介 准教授 船垣 伸吉 講師
メカトロニクス工学 (2 単位)	電子機械工学 3年後期 必修
●本講座の目的およびねらい	マイクロコンピュータ, センサ, アクチュエータ等から構成されるメカトロニクスシステムについて、基礎と簡単な応用を学ぶ。
●バックグラウンドとなる科目	計算機プログラミング, 情報処理, デジタル回路
●授業内容	<ul style="list-style-type: none"> <li>1. メカトロニクスの概要</li> <li>2. メカトロニクス系におけるアナログ量とデジタル量</li> <li>3. ハードウェアとソフトウェアの基礎論理回路, マイクロコンピュータ, 機械語, アセンブリ言語</li> <li>4. センサとアクチュエータ</li> <li>5. インターフェース, 通信</li> <li>6. メカトロニクス系の実際</li> </ul>
●教科書	
●参考書	制御用マイコン入門 末松良一著 (オーム社)
●成績評価の方法	期末試験100点満点で評価し, 55点以上を合格とする。 履修条件・注意事項等: 特になし 質疑への対応: 講義終了後教室か教員室で受け付ける

科目区分 授業形態	専門科目 講義
対象履修コース 開講時期 選択／必修	ロボット工学 (2 単位)
教員	岡山 浩介 准教授
機械システム工学 4年前期 選択	電子機械工学 4年前期 選択
●本講座の目的およびねらい	ロボットマニピュレータのモデル化と制御方法について学ぶ。
●バックグラウンドとなる科目	制御工学第1及び演習 メカトロニクス工学
●授業内容	<ul style="list-style-type: none"> <li>1. ロボット工学の概要 (ビデオを交えて世界のロボットを紹介する。)</li> <li>2. 産業系と同次系</li> <li>3. マニピュレータの運動学</li> <li>4. ヤコビ行列</li> <li>5. マニピュレータの動力学</li> <li>6. マニピュレータの位置制御</li> <li>7. マニピュレータの力制御</li> <li>8. 知能ロボット</li> </ul>
●教科書	
●参考書	ロボティクス-機構・力学・制御-John J.Craig著, 三浦玄文, 下山熱次 (共立出版)
●成績評価の方法	試験またはレポート

科目区分 授業形態	専門科目 講義及び演習
対象履修コース 開講時期 選択／必修	計算機ソフトウェア第2 (2 単位) 機械システム工学 1年後期 選択
教員	電子機械工学 1年後期 選択
教員	航空宇宙工学 1年後期 選択
武市 昇 講師	

---

●本講座の目的およびねらい

C言語について学習を行うとともに、科学技術計算に用いられる基本的な数値解析法の理論及びプログラミング手法を学ぶ。  
達成目標  
1. C言語で書かれたプログラムの内容が理解できる。  
2. C言語でプログラムを作成することができる。  
3. 基本的な数値解析法を理解し、プログラムにすることができる。

●バックグラウンドとなる科目

計算機ソフトウェア第1 数学（微分・積分、線形代数）

●授業内容

- 1. C言語文法
  - 1)変数の型宣言
  - 2)式と演算子
  - 3)制御文
  - 4)関数
  - 5)配列とポインタ、他
- 2. 応用プログラム
  - 1)数値積分
  - 2)微分方程式の解法
  - 3)連立一次方程式の解法、他

●教科書

定本 明解C言語 第1巻 入門編：柴田望洋（ソフトバンク）

●参考書

プログラミング言語C：（共立出版） Numerical Recipes in C：（技術評論社）

●成績評価の方法

達成目標に対する評価の重みは同じである。期末試験50%，課題レポート50%で評価し、100点満点で55点以上を合格とする。  
連絡先：  
takeichi@muise.nagoya-u.ac.jp, ext. 5431, akihisa@xtech.nagoya-u.ac.jp, ext. 4673

科目区分 授業形態	専門科目 講義
対象履修コース 開講時期 選択／必修	情報処理 (2 単位) 電子機械工学 3年前期 選択
教員	大岡 昌博 准教授

---

●本講座の目的およびねらい

情報の検索、加工、認識、意思決定などに関する情報処理の概要を学ぶ。

●バックグラウンドとなる科目

情報基礎論

●授業内容

- 1. 生体情報処理：視覚機構、早期・高次視覚
- 2. 信号の強調と変換（偏光処理）：デジタル化、フィルタリング（平滑化、微分、ラプラスアン、フーリエ変換、ノイズ除去・CTなどへの応用）
- 3. パターン認識：照合、統計的決定、構造解析的手法、構文型解析

●教科書

野村由司彦、園解一情報処理入門

●参考書

奥富正敏（編）、ディジタル画像処理、CG-ARTS協会

●成績評価の方法

試験

科目区分 授業形態	専門科目 講義
対象履修コース 開講時期 選択／必修	数理計画法 (2 単位) 機械システム工学 4年前期 選択
教員	電子機械工学 4年前期 選択
教員	航空宇宙工学 4年前期 選択
教員	田地 宏一 准教授

---

●本講座の目的およびねらい

工学や、経済に見られるさまざまな数理計画問題（最適化問題）を紹介したあと、代表的なモデルである、線形計画、無制約最適化問題の数学的構造を理解し、最適解を効率的に求めるための基本的なアルゴリズムを修得する。

●バックグラウンドとなる科目

線形代数と微積分、例えば、数学基礎 I, II, III, IV, V, 数学 I 及び演習など

●授業内容

- 1. 数理計画問題の例と定式化
- 2. 線形計画法
  - 2. 1 シンプレックス法
  - 2. 2 双対性定理
  - 2. 3 内点法
- 3. 制約なし非線形計画問題の解法
  - 3. 1 最急降下法
  - 3. 2 二段階法
  - 3. 3 ニュートン法

●教科書

矢部 博：工学基礎 最適化とその応用（数理工学社）

●参考書

福島雅夫：数理計画入門（朝倉書店）  
田村明久、村松正和：最適化法（共立出版）

●成績評価の方法

レポート50%+期末試験50%  
100点満点で55点以上を合格とする。

質問への対応  
講義終了時その他、時間外も随時受け付けるが、事前に担当教員にメール（アドレスは講義時にお知らせします）で時間を打ち合わせておくこと。

科目区分 授業形態	専門科目 講義
対象履修コース 開講時期 選択／必修	超精密工学 (2 単位) 機械システム工学 3年後期 選択
教員	電子機械工学 3年後期 選択

---

●本講座の目的およびねらい

高度な機械システムに必要な高精度メカニズムを実現する手段としての、先端的加工技術を総合的に学ぶ。

●バックグラウンドとなる科目

精密加工学、材料加工学

●授業内容

- (1) 超精密工学とは何か
- (2) 機械加工による高精度の実現
- (3) 機械加工の精度向上を図る原因、精度向上のための手段
- (4) 光学レンズの基礎と製作方法・最近の光学利用機器
- (5) 微細加工技術：放電加工、エネルギー加工、化学的要素を持つ加工、微細形状加工、接合加工
- (6) Micro-Electro-Mechanical Systems- $\downarrow$ - MEMS技術

●教科書

やさしい精密工学：中沢弘恭（工業調査会）、マイクロ応用加工：木本康雄ほか著（共立出版）。配付資料は佐藤研究室のホームページからダウンロードして持参のこと

●参考書

生産加工の原理：日本機械学会編（日刊工業新聞社）

●成績評価の方法

無試験。ただし、毎回の授業内容について質問・コメントの提出を義務付け。80%以上の出席を要求。記載不十分な場合、遅刻15分は欠席扱い。

科目区分 授業形態	専門科目 講義
生産システム (2 単位)	
対象履修コース 開講時期 選択／必修	機械システム工学 3年後期 選択
電子機械工学 3年後期 選択	
教員	植野 勉 准教授

---

●本講座の目的およびねらい  
生産システムの基本的な構造を理解し、基本的な運営手法について学ぶ。

●パックグラウンドとなる科目

●授業内容

- 1. システムの基本的概念
- 2. 生産予測と在庫管理
- 3. スケジューリング
- 4. 工程設計
- 5. シミュレーション

●教科書  
プリント配布

●参考書  
入門編 生産システム工学：人見勝人（共立出版）

●成績評価の方法  
試験

科目区分 授業形態	専門科目 講義
センシング工学 (2 単位)	
対象履修コース 開講時期 選択／必修	機械システム工学 3年後期 選択
電子機械工学 3年後期 選択	
教員	新美 智秀 教授

---

●本講座の目的およびねらい  
科学、工学の発展に必要な先端的なセンシング技術の基礎から応用まで多くの事例から習得するとともに、光応用センシング技術および画像応用センシング技術を習得する。

●達成目標

- 1. センシングシステムの構成を説明できる。
- 2. センシングデータの処理法（最小2乗法など）を説明できる。
- 3. センシングデバイスの変換原理を説明できる。
- 4. 光/画像応用センシング技術に因連した計測原理を説明できる。

●パックグラウンドとなる科目  
計測基礎論

●授業内容

- 1. センシング工学の基礎
- 2. センシングの目的と方式
- 3. 人間に学ぶセンシングシステム
- 4. センシングデータの処理と評価
- 5. センシングデバイスに利用されている変換原理
- 6. 光応用センシング技術
- 9. 画像応用センシング技術

●教科書  
センシング工学：新美智秀（コロナ社）

●参考書

●成績評価の方法  
筆記試験(100%)  
担当教員連絡先：内線 2791 niinie@ech.nagoya-u.ac.jp  
時間外 の質問は、講義終了後教室か教員室で受け付ける。  
それ以外は、事前に担当教員に電話かメールで時間を打ち合わせること

科目区分 授業形態	専門科目 演習
電気回路工学演習 (0.5 単位)	
対象履修コース 開講時期 選択／必修	電子機械工学 2年後期 必修
教員	鈴木 達也 教授 田崎 勇一 助教

---

●本講座の目的およびねらい  
問題を解くことにより、電気回路工学で学ぶ内容の理解を深め、応用力をつける。

●パックグラウンドとなる科目  
電気回路工学、電磁気学第1及び演習

●授業内容  
「電気回路工学」の講義に対応

●教科書  
基礎電気回路I (第2版) : 有馬・岩崎 共著 (森北出版)

●参考書  
基礎電気回路：雨宮 (オーム社) , 電気回路：エドミニスター著 (村崎ほか訳) (マグロウヒル)

●成績評価の方法  
出席状況およびレポート課題・履修条件・注意事項等：特になし  
質疑への対応：講義終了後教室か教員室で受け付ける

科目区分 授業形態	専門科目 講義
電磁力学 (2 単位)	
対象履修コース 開講時期 選択／必修	電子機械工学 2年後期 選択
航空宇宙工学 2年後期 選択	
教員	酒井 武治 講師

---

●本講座の目的およびねらい  
静的および動的電磁場の基本法則について学習し、電磁場の支配方程式であるマクスウェル方程式について理解する。マクスウェル方程式の解として現れる電磁波と物質の相互作用について理解する。

●パックグラウンドとなる科目  
2年前期までに対象履修コースに対して提供されている数学および力学すべて。

●授業内容

- 1. 電流と磁場
- 2. 磁場誘導
- 3. マックスウェル方程式
- 4. 電磁波

●教科書  
高村秀一 「電磁気学入門」 (森北出版)  
及び配布資料

●参考書  
松本光功著「電磁気学」 (共立出版)  
砂川直信著「電磁気学」 (培風館)

●成績評価の方法  
宿題、試験

<p><b>科目区分</b> 専門科目 <b>授業形態</b> 講義</p> <p><b>対象履修コース</b> 機械システム工学 <b>開講時期</b> 3年前期 <b>選択／必修</b> 選択</p> <p><b>教員</b> 高瀬 盛雄 教授 井上 附志 准教授</p> <hr/> <p><b>●本講座の目的およびねらい</b></p> <p>専任教員による物理的な解説を重視しながら、アナログ電子回路の基本動作と応用回路を学習する。</p> <p><b>●バックグラウンドとなる科目</b></p> <p>電気回路</p> <p><b>●授業内容</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>1. 電子回路の基礎（受動素子・能動素子の種類と特性、増幅の原理）</li> <li>2. 半導体</li> <li>3. 小信号等価回路</li> <li>4. 基本増幅回路（バイアス回路、接地形式と増幅率）</li> <li>5. 負荷選増幅の原理と安定性</li> </ul> <p><b>●教科書</b></p> <p>アナログ電子回路：石橋幸男（培風館） およびそれに基づくPower Point (PDF)</p> <p><b>●参考書</b></p> <p>メカトロニクス のための電子回路基礎：西堀賢司（コロナ社）</p> <p><b>●成績評価の方法</b></p> <p>期末試験(70%)及び演習レポート(30%)。100点満点で55点以上を合格。 質問への対応： ：講義終了時に応答する。(それ以外は、担当教員に電話がメールで時間を打ち合わせること) 担当教員連絡先：内藤6113 takahama@is.nagoya-u.ac.jp</p>	<p><b>科目区分</b> 専門科目 <b>授業形態</b> 講義</p> <p><b>対象履修コース</b> 電子機械工学 <b>開講時期</b> 3年前期 <b>選択／必修</b> 選択</p> <p><b>教員</b> 西堀 賢司 非常勤講師（予想）</p> <hr/> <p><b>●本講座の目的およびねらい</b></p> <p>実際に設計・製作することを目的に、デジタル回路の基礎と応用を学習する。</p> <p><b>●バックグラウンドとなる科目</b></p> <p>電気回路工学、電子回路工学、情報処理</p> <p><b>●授業内容</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>1. 電子部品の基礎知識（抵抗、コンデンサ、コイル、ダイオード、トランジスタ）</li> <li>2. デジタル回路における数の表現（2進数、16進数、BCDコード）</li> <li>3. デジタル回路の基礎（基本ゲート回路、正論理と負論理、NAND・NORゲート）</li> <li>4. デジタルICの基礎（TTL IC, CMOS IC, C-MOSとTTLのインターフェース、ゲートICの特殊機能）</li> <li>5. デジタル回路の応用（リップルロック、ラッチ、カウンタ、数字表示回路、エンコーディング、アナログスイッチ、マルチバイブルエータ）</li> </ul> <p><b>●教科書</b></p> <p>メカトロニクス のための電子回路基礎：西堀賢司（コロナ社）</p> <p><b>●参考書</b></p> <p><b>●成績評価の方法</b></p> <p>期末試験による評価と課題レポートによる評価とで100点満点とし、60点以上を合格とする。</p>
---	--

<p><b>科目区分</b> 専門科目 <b>授業形態</b> 講義</p> <p><b>対象履修コース</b> 電子機械工学 <b>開講時期</b> 4年前期 <b>選択／必修</b> 選択</p> <p><b>教員</b> 大岡 昌博 准教授</p> <hr/> <p><b>●本講座の目的およびねらい</b></p> <p>ロボット・メカトロ機器の基本要素となっているアクチュエータについて基礎となる原理から先端アクチュエータまで幅広く学ぶ。最先端の研究成果を肌で感じてもらうために、東洋大学、東京工業大学、慶應大学、名古屋大学など研究されている最新アクチュエータを動画により紹介する。</p> <p><b>達成目標</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>1. アクチュエータの原理の理解</li> <li>2. アクチュエータ研究の四大技術の理解</li> <li>3. 先端アクチュエータの理解</li> </ul> <p><b>●バックグラウンドとなる科目</b></p> <p>数学および物理学の基礎的内容</p> <p><b>●授業内容</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>1. 静電気アクチュエータ</li> <li>2. 磁性アクチュエータ</li> <li>3. 圧電アクチュエータ</li> <li>4. 流体圧アクチュエータ</li> <li>5. 機械式アクチュエータ</li> <li>6. 形状記憶合金アクチュエータ</li> <li>7. メカノ・ケミカル・アクチュエータ</li> <li>8. アクチュエータの制御理論</li> <li>9. 先端アクチュエータの応用</li> </ul> <p><b>●教科書</b></p> <p>アクチュエータ工学：アクチュエータシステム技術企団委員会編（共著）</p> <p><b>●参考書</b></p> <p><b>●成績評価の方法</b></p> <p>レポート（2回程度を予定）の内容で決める。 回答条件・注意事項等：特になし 質問への対応：講義終了時や適当な時間に対応する。 担当教員連絡先：ohkawa@is.nagoya-u.ac.jp</p>	<p><b>科目区分</b> 専門科目 <b>授業形態</b> 講義</p> <p><b>対象履修コース</b> 電子機械工学 <b>開講時期</b> 3年前期 <b>選択／必修</b> 選択</p> <p><b>教員</b> 藤本 健治 准教授</p> <hr/> <p><b>●本講座の目的およびねらい</b></p> <p>信号処理工系の解析、機械振動系の解析、生体信号の分析など、幅広い分野で利用される信号処理は、信号を正確に効率よく伝送・記憶し、信号からさまざまな情報を抽出するために行われる。本講義では、フーリエ級数からデジタルフィルタの設計まで、信号処理の基礎理論を解説する。</p> <p><b>●バックグラウンドとなる科目</b></p> <p>数学1及び演習、 数学2及び演習、 制御工学第1及び演習、 制御工学第2</p> <p><b>●授業内容</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>1. デジタル信号処理の概要</li> <li>2. 連続時間信号の解析</li> <li>3. 連続時間信号とシステム</li> <li>4. アナログフィルタの設計法</li> <li>5. 連続時間信号の本化</li> <li>6. 离散時間信号システム</li> <li>7. デジタルフィルタの設計</li> <li>8. 無限フーリエ変換と高速フーリエ変換</li> <li>9. その他のデジタル信号処理</li> </ul> <p><b>●教科書</b></p> <p>信号処理工学 一信号・システムの理論と処理技術一、今井聖 著、コロナ社</p> <p><b>●成績評価の方法</b></p> <p>レポートおよび筆記試験</p>
--	--

科目区分 授業形態	専門科目 講義	科目区分 授業形態	専門科目 実習
対象履修コース 開講時期 選択／必修	電子機械工学 4年後期 選択	航空宇宙工学 4年後期 選択	機械・航空工学科設計製図第1 ( 1 単位)
教員	坂本 登 准教授	対象履修コース 開講時期 選択／必修	機械システム工学 3年前期 必修
			電子機械工学 3年前期 必修
			航空宇宙工学 3年前期 必修
●本講座の目的およびねらい	制御理論およびシステム理論のなかで重要なテーマの一つである最適制御理論およびその応用について学ぶ。これまで学んだ数学（線形代数・多変数微分学）を復習しながら積極的に応用していく。	●本講座の目的およびねらい	技術開発の原点であるモノづくり教育の実践のために、設計から製作までの工程について、一貫した実習教育を行う。そこで、3次元CADを使って製品設計を行い、その設計したデータを、手でIANを通じてCAMコンピュータに転送して、立形マシニングセンターで機械加工を行うシステムによる実習教育を行う。設計、製作においては、素材から製品へと加工する際に、どのような機械加工を施すかについても記載させる。さらに、從来からの2次元製図の基礎も修得する。
達成目標	1. 最適性の原理と動的計画法を理解する 2. リッカチ方程式の求解と線形最適制御の設計ができる 3. 最大原理が適用できる 4. B無限大制御の意義を理解する	●パックグラウンドとなる科目	図学、機構学、
●パックグラウンドとなる科目	制御工学第1及び演習、制御工学第2	●授業内容	●授業内容
●授業内容	1. 静的最適化問題 2. 变分法とその応用 3. 動的最適制御問題 4. 條束条件付き最適制御問題と最大原理 5. 最適フィードバック制御と最適性の原理 6. 線形2次形式最適制御問題 7. B無限大制御の基礎	素材から製品までの加工の流れ。 CADソフトを用いた2次元オブジェクトの作図実習。 CADソフトを用いた3次元オブジェクトの作図実習。 CADソフトを用いたオブジェクトの編集。 工芸製図法。 CADによる、断面図作図。 3次元オブジェクトの2次元図面への投影の実習。 CADによる、寸法線、寸法公差記入の実習。 CADを用いた組立図の作図実習。 CADソフトによる製品設計の実習。 CAMソフトの説明とCAMソフトによる実習。 CAMソフトによる工程設計の実習。 マシニングセンターによる切削加工の実習。	技術開発の原点であるモノづくり教育の実践のために、設計から製作までの工程について、一貫した実習教育を行う。そこで、3次元CADを使って製品設計を行い、その設計したデータを、手でIANを通じてCAMコンピュータに転送して、立形マシニングセンターで機械加工を行うシステムによる実習教育を行う。設計、製作においては、素材から製品へと加工する際に、どのような機械加工を施すかについても記載させる。さらに、從来からの2次元製図の基礎も修得する。
●教科書	現代制御論：吉川、井村（昭文堂）及びプリント	●教科書	JISにもとづく標準製図法：大西清、理工学社
●参考書		●参考書	機械製図 理論と実際：脇部延喜（工学図書）
●成績評価の方法	中間試験20%、期末試験40%、演習を40%で評価し、100点満点で55点以上を合格とする。	●成績評価の方法	課題の提出

科目区分 授業形態	専門科目 実習	科目区分 授業形態	専門科目 講義
対象履修コース 開講時期 選択／必修	機械・航空工学科設計製図第2 ( 1 単位)	対象履修コース 開講時期 選択／必修	機械創造設計製作 ( 2 単位)
教員	松本 敏島 教授 岡山 浩介 准教授	教員	生田 幸士 教授
●本講座の目的およびねらい	4自由度ロボットマニピュレータの設計および製図を行う。	●本講座の目的およびねらい	機械技術者として必要な創造的設計力の習得のため、与えられたテーマに因し、構想、設計、製作、実演までの一貫したプロセスを体験させる。
●パックグラウンドとなる科目	機械・航空工学科設計製図第1、メカトロニクス工学	●パックグラウンドとなる科目	知的好奇心、想像力、忍耐力
●授業内容	1. ロボットマニピュレータの基礎概念（機構、構造、センサ、アクチュエータ、制御器） 2. 強度計算 3. 伝達機構の設計 4. ベアリング・モータの原理と選定 5. 部品図、組立図の製図	●授業内容	1. 創造設計の意義と重要性 2. テーマの説明 3. 設計と製作の指針 4. グループによる設計、製作 5. 作品の実演
●教科書		●教科書	なし
●参考書	マイコン制御ハンドロボット（設計・製作・制御）：洞 啓二、垣尾博也（パワー社）	●参考書	森 政弘 東京工業大学名譽教授の著書 他
●成績評価の方法	設計レポートおよび製図レポートを総合的に評価し、100点満点で55点以上を合格とする。 質問への対応：講義終了時に対応する 担当教員連絡先：内藤 2781 kaniya@meun.nagoya-u.ac.jp	●成績評価の方法	レポート及び製作、実演の成果

科目区分 授業形態	専門科目 実験及び実習		
	機械・航空工学科実験第1 (1 単位)		
対象履修コース 開講時期 選択／必修	機械システム工学 3年前期 必修	電子機械工学 3年前期 必修	
教員	長谷川 豊 教授 上坂 裕之 准教授 鈴木 敏和 講師		

●本講座の目的およびねらい  
専門基礎科目における重要基礎概念およびそれより予測される諸現象を実地に体感させる。

●バックグラウンドとなる科目  
他の専門基礎科目

●授業内容  
10数テーマを1グループ数人づつで実験し、各テーマ毎にレポートを提出する。なお、テーマ名は各期が開始する前に公表される。

●教科書  
各コースで用意する手引書

●参考書  
各コースで用意する手引書

●成績評価の方法  
レポート

科目区分 授業形態	専門科目 実験及び実習		
	機械・航空工学科実験第2 (1 単位)		
対象履修コース 開講時期 選択／必修	機械システム工学 3年後期 必修	電子機械工学 3年後期 必修	
教員	長谷川 豊 教授 上坂 裕之 准教授 鈴木 敏和 講師		

●本講座の目的およびねらい  
専門基礎科目における重要基礎概念およびそれより予測される諸現象を実地に体感させる。

●バックグラウンドとなる科目  
他の専門基礎科目

●授業内容  
10数テーマを1グループ数人づつで実験し、各テーマ毎にレポートを提出する。なお、テーマ名は各期が開始する前に公表される。

●教科書  
各コースで用意する手引書

●参考書  
各コースで用意する手引書

●成績評価の方法  
レポート

科目区分 授業形態	専門科目 実習		
	工場実習 (1 単位)		
対象履修コース 開講時期 選択／必修	機械システム工学 3年前期 選択	電子機械工学 3年前期 選択	航空宇宙工学 3年前期 選択
教員	各教員 (機械情報)		

●本講座の目的およびねらい  
企業・団体等のインターンシップに参加し実社会に触れることにより、実社会の現状を把握し学習意欲を向上させ、今後の学生生活に生かす。また、実際の工場現場での実習体験を通して、現場で役立つエンジニアに求められている資質を身に付ける。

●バックグラウンドとなる科目

●授業内容  
5月下旬：工場実習の説明会（ガイダンス）  
5月中旬まで：参加申込登録（既登録登録ではない）  
5月中旬～6月末：参加希望学生と企業とのマッチング  
6月末～7月：実施のための手配と履修登録（参加企業決定学生のみ）  
7月中旬～下旬：事前研修（本学または協議会主催）に参加  
7月～9月：インターンシップの実施  
実施後一定の期間内：実施報告書の提出（工学部教務課宛てに提出）

●教科書

●参考書

●成績評価の方法  
原則として、事前指導・事前研修、インターンシップの実施状況、実施報告書（実習内容、感想など）、実習先の会社からの実習認定書とともに評価を行う。必要に応じてインターンシップ実施企業等に実施状況をヒアリングする。担当教員内線：5028  
curamatsu@mech.nagoya-u.ac.jp

科目区分 授業形態	専門科目 実習		
	工場見学 (1 単位)		
対象履修コース 開講時期 選択／必修	機械システム工学 選択	電子機械工学 選択	航空宇宙工学 選択
教員	各教員 (機械情報)		

●本講座の目的およびねらい  
1)大学で学んだことが各種の企業においてどのように利用されているのか、2)企業において必要とされる素養が何であるのか、3)日本の企業における生産や研究のレベルはどの程度であるのか等を実際に確認することを目的とする。

●バックグラウンドとなる科目

●授業内容  
実際の工場見学および質疑応答

●教科書

●参考書

●成績評価の方法  
出席及び見学レポート

<p><b>科目区分</b> 授業形態 専門科目 講義</p> <p><b>対象履修コース</b> 機械・航空工学特別講義 (1 単位)</p> <p><b>開講時期</b> 4年前期 <b>選択／必修</b> 選択</p> <p><b>教員</b> 非常勤講師 (機械) 非常勤講師 (子機)</p>	<p><b>科目区分</b> 授業形態 専門科目 実験・演習</p> <p><b>対象履修コース</b> 電子機械工学</p> <p><b>開講時期</b> 4年前期 <b>選択／必修</b> 選択</p> <p><b>教員</b> 各教員 (電子機械)</p>
<b>●本講座の目的およびねらい</b>	
機械・航空工学の最近のテーマについて、他大学、企業などからの講師による講義を聞き、工学の現状と動向を探る。	
<b>●バックグラウンドとなる科目</b>	
<b>●授業内容</b>	
機械・航空工学の最近のテーマについて、他大学、企業などからの講師により講義を行う。	
<b>●教科書</b>	
<b>●参考書</b>	
<b>●成績評価の方法</b>	
口頭発表とそれに対する質疑応答により評価する。	

<p><b>科目区分</b> 授業形態 専門科目 実験・演習</p> <p><b>対象履修コース</b> 卒業研究B (2.5 単位)</p> <p><b>開講時期</b> 4年後期 <b>選択／必修</b> 必修</p> <p><b>教員</b> 各教員 (電子機械)</p>	<p><b>科目区分</b> 授業形態 開進専門科目 講義</p> <p><b>対象履修コース</b> 工学概論第1 (0.5 単位)</p> <p><b>開講時期</b> 1年前期 <b>選択／必修</b> 選択</p> <p><b>教員</b> 非常勤講師 (教務)</p>
<b>●本講座の目的およびねらい</b>	
決められたテーマについて研究を行う中で、研究の進め方、問題解決の方法、論理的な記述法、発表方法について修得する。	
<b>●バックグラウンドとなる科目</b>	
<b>●授業内容</b>	
社会の中核で活躍する名古屋大学の先輩が広く深い体験を踏まえて、学生に夢を与え、工学部出身者に必須の対人的、かつ内面的な人間力を涵養し、その後の勉学の指針を与える。	
<b>●教科書</b>	
<b>●参考書</b>	
<b>●成績評価の方法</b>	
「がんばれ後輩」として、社会の中核で活躍する先輩が授業を行う。	

科目区分 授業形態	関連専門科目 講義					
工学概論第2 (1 単位)						
対象履修コース 開講時期 選択／必修	機械システム工学 4年前期 選択	電子機械工学 4年前期 選択	航空宇宙工学 4年前期 選択			
教員	非常勤講師 (教務)					
<b>●本講座の目的およびねらい</b>						
<p>地球温暖化が人間活動による化石燃料消費の結果生じたことは世界的に認知されている。温室効果を抑制することは人類の課題である。本講義では日本のエネルギー供給の概要を把握するとともに、地球温暖化問題やその対応策など現代社会がおかれている問題について解説する。それを踏まえ、省エネルギーを実現する上で考えるべきエネルギー・システム、エネルギー変換技術、エネルギー政策について理解することを目的とする。</p>						
<b>●パックグラウンドとなる科目</b>						
<b>●授業内容</b>						
<ol style="list-style-type: none"> <li>1. 日本のエネルギー供給の現状</li> <li>2. 省らしとエネルギー</li> <li>3. 新エネルギーの現状と課題</li> <li>4. 地球温暖化問題と対策</li> <li>5. ヒートカスケーディングと応用技術</li> </ol>						
※講義中に新エネルギー等に関するアンケート調査を実施する。その集計結果を全国調査の結果と比較する予定。						
●教科書	なし					
●参考書	なし					
●成績評価の方法	出席40%, レポート30%, 発表40%					
講義期間中に2回レポートを提出する。レポートの内容によって評価する 履修上の注意：集中講義2日間の両方ともに出席する必要がある						

科目区分 授業形態	関連専門科目 講義					
工学概論第3 (2 単位)						
対象履修コース 開講時期 選択／必修	機械システム工学 4年前期 選択	電子機械工学 4年前期 選択	航空宇宙工学 4年前期 選択			
教員	征井 亮 講師					
<b>●本講座の目的およびねらい</b>						
日本の科学技術と題して、日本における科学技術について、英語で概論説明するものである。						
<b>●パックグラウンドとなる科目</b>						
なし						
<b>●授業内容</b>						
日本の科学と技術における各分野の発展の歴史や先端技術について、ビデオや先端企業の見学を通して紹介する。日本が世界において科学的および技術的に果たす役割について討論し、理解を深める。						
●教科書	なし					
●参考書	なし					
●成績評価の方法	出席40%, レポート30%, 発表40%					

科目区分 授業形態	関連専門科目 講義					
工学倫理第4 (3 単位)						
対象履修コース 開講時期 選択／必修	機械システム工学 1年前期 選択	電子機械工学 1年前期 選択	航空宇宙工学 1年前期 選択			
教員	石田 幸男 教授 非常勤講師 (教務)					
<b>●本講座の目的およびねらい</b>						
この授業は、日本語を勉強したことのない学生、あるいは少しあしか学習したことのない学生を対象とする。日本での日常生活を送るために基本的なレベルの日本語の能力を養成することを目的とする。とくに、日本での日常生活を送るために必要な初步的な文法、表現を学び、会話を中心とした日本語の能力を養成する。						
<b>●パックグラウンドとなる科目</b>						
なし						
<b>●授業内容</b>						
<ol style="list-style-type: none"> <li>1. 日本語の発音</li> <li>2. 日本語の文の構造</li> <li>3. 基本語彙・表現</li> <li>4. 会話練習</li> <li>5. 聽解練習</li> </ol>						
●教科書	Japanese for Busy People I (第3版) 国際日本語 普及協会 講談社インターナショナル (2006)					
●参考書	なし					
●成績評価の方法	毎回講義における質疑応答と演習 50% 会話試験 50% で評価し、100点満点で55点以上を合格とする。 履修条件・注意事項等：なし 質問への対応：講義終了時に対応する。 担当教員連絡先：内藤 2790 iashida@nuen.nagoya-u.ac.jp					

科目区分 授業形態	関連専門科目 講義					
工学倫理 (2 単位)						
対象履修コース 開講時期 選択／必修	機械システム工学 1年前期 選択	電子機械工学 1年前期 選択	航空宇宙工学 1年前期 選択			
教員	非常勤講師 (教務)					
<b>●本講座の目的およびねらい</b>						
技術は社会や自然に対して様々な影響を及ぼし種々の効果を与えています。それらに関する理解力や責任など、技術者的社会に対する責任について考え、自覚する能力を身につけることをめざします。						
<b>●パックグラウンドとなる科目</b>						
全学教養科目（科学・技術の倫理、科学技術史、科学技術社会論） 文系教養科目（科学・技術の哲学）						
<b>●授業内容</b>						
<ol style="list-style-type: none"> <li>1. 工学倫理の基礎知識</li> <li>2. 工学の実践に関わる倫理的な問題</li> </ol>						
●教科書	なし					
●参考書	黒田光太郎、戸田山和久、伊勢田哲治編『より高い技術者になろう－工学倫理ノススメ』（名古屋大学出版会）					
c. ウィットベック（札野順、飯野弘之共訳）『技術倫理』（みすず書房）、斎藤了文・坂下浩司編、『はじめての工学倫理』（昭和堂）、C.ハリス他著（日本技術士会訳編）『科学技術者の倫理-その考え方と事例-』（丸善）、米国科学アカデミー編（池内了訳）『科学者をめざすみたちへ』（化学同人）						
●成績評価の方法	レポート					

<p><b>科目区分</b> 関連専門科目 <b>授業形態</b> 講義</p> <p><b>対象履修コース</b> 機械システム工学 <b>開講時期</b> 4年後期 <b>選択／必修</b> 選択</p> <p><b>教員</b> 非常勤講師（教務）</p> <hr/> <p><b>●本講座の目的およびねらい</b></p> <p>製造業を中心とする企業経営において、その成長・発展に不可欠な技術革新のマネジメントを学ぶ。経営学、組織論、経済学、技術史などの多様な観点から解説する。</p> <p><b>●バックグラウンドとなる科目</b></p> <p><b>●授業内容</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>1. 技術革新の連続性～コネクションズ～</li> <li>2. 技術革新における飛躍～セレンディピティ～</li> <li>3. 革新的組織と組織マネジメント</li> <li>4. 技術革新の背景～パラダイムシフト～</li> <li>5. 技術革新のダイナミズム～アーキテクチャ～</li> <li>6. 技術革新能力の整備～コンカレント・ラーニング～</li> </ul> <p><b>●教科書</b></p> <p><b>●参考書</b></p> <p>講義中、必要に応じて紹介する。</p> <p><b>●成績評価の方法</b></p> <p>毎回の講義終了前にその日の講義内容を振り返るために小テストを行い、最終的にレポートを提出してもらう。平常点50%，レポート点50%で評価を行う。なお、1/3以上の欠席がある場合には、レポートの提出を認めない。</p>	<p><b>科目区分</b> 関連専門科目 <b>授業形態</b> 講義</p> <p><b>対象履修コース</b> 機械システム工学 <b>開講時期</b> 4年後期 <b>選択／必修</b> 選択</p> <p><b>教員</b> 非常勤講師（教務）</p> <hr/> <p><b>●本講座の目的およびねらい</b></p> <p>具体的な経済問題について検討しつつ、一般社会人として必要な経済の知識を習得し、同時に経済学的な思考を学ぶ。</p> <p><b>●成績目標</b></p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. 一般社会人として必要な経済知識の習得</li> <li>2. 経済学的な思考の理解・習得</li> </ol> <p><b>●バックグラウンドとなる科目</b></p> <p><b>●授業内容</b></p> <p>社会科学全般</p> <p><b>●参考書</b></p> <p>中矢俊博『入門を読む前の経済学入門』（河出書房）</p> <p><b>●参考書</b></p> <p>P. A. サムエルソン, W. D. ノードハウス『経済学』（岩波書店） 宮沢健一（編）『産業連関分析入門』（日経文庫、日本経済新聞社）</p> <p><b>●成績評価の方法</b></p> <p>出席確認のレポートと試験で総合的に評価する。 質問については、講義終了後に教室で受け付ける。</p>
---	---

<p><b>科目区分</b> 関連専門科目 <b>授業形態</b> 講義</p> <p><b>対象履修コース</b> 機械システム工学 <b>開講時期</b> 4年後期 <b>選択／必修</b> 選択</p> <p><b>教員</b> 笠原 久美雄 教授</p> <hr/> <p><b>●本講座の目的およびねらい</b></p> <p>特許を中心とする知的財産を保護する制度について基本的な知識を習得するとともに、大学や企業で役に立つ「知的財産マインド」を修得する。 【達成目標】 1. 特許法の概要を理解し、特許動向を把握できる。 2. 特許出願書類の書き方を理解し、演習テーマについて特許出願書類を書くことができる。</p> <p><b>●バックグラウンドとなる科目</b></p> <p>特になし</p> <p><b>●授業内容</b></p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. 歴史から学ぶ特許の本質1（特許制度の誕生）</li> <li>2. 歴史から学ぶ特許の本質2（日米特許係争）</li> <li>3. 歴史から学ぶ特許の本質3（プロパティ時代の潮流）</li> <li>4. 日本における特許制度（制度の概要、特許の基礎知識、特許の利用）</li> <li>5. 特許権と著作権</li> <li>6. 特許出願の実務1（特許情報の調査、特許出願書類の書き方）</li> <li>7. 特許出願の実務2（特許出願書類の作成（演習））</li> <li>8. 本学における知的財産マネジメント及び知的財産に関する課題と展望</li> </ol> <p><b>●教科書</b></p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. 産業財産権情報データベース－特許情報－（発明会）（配布）</li> <li>2. 書いてみよう特許出願書類－特許出願書類（発明会）（配布）</li> </ol> <p><b>●参考書</b></p> <p>特になし</p> <p><b>●成績評価の方法</b></p> <p>毎回講義終了時に提出するレポート70%，演習テーマについて作成する特許出願書類30%で評価し、100点満点で55点以上を合格とする。 質問への対応：原則、講義終了時に対応する。 担当教員連絡先：内線3924 kasahara@engng.nagoya-u.ac.jp</p>	<p><b>科目区分</b> 関連専門科目 <b>授業形態</b> 講義</p> <p><b>対象履修コース</b> 機械システム工学 <b>開講時期</b> 4年前期 <b>選択／必修</b> 選択</p> <p><b>教員</b> 成瀬 一郎 教授</p> <hr/> <p><b>●本講座の目的およびねらい</b></p> <p>日本を代表する企業からの講師陣による英語の講義から、現代日本の生産工学の理解を深め、英語の授業が理解できる能力を身に宿せる。</p> <p><b>●バックグラウンドとなる科目</b></p> <p>なし</p> <p><b>●授業内容</b></p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. 自動車産業における生産管理論</li> <li>2. 自動車部品生産システム</li> <li>3. 電力事業におけるエネルギーと環境管理</li> <li>4. 航空宇宙機器の生産工学</li> </ol> <p><b>●教科書</b></p> <p>留学生を優先し、受講者数を最大50名までとする。</p> <p><b>●参考書</b></p> <p>資料を配布</p> <p><b>●参考書</b></p> <p>なし</p> <p><b>●成績評価の方法</b></p> <p>レポート</p>
---	---

科目区分	関連専門科目					
授業形態	講義					
職業指導	( 2 単位)					
対象履修コース	機械システム工学	電子機械工学	航空宇宙工学			
開講時期	4年後期	4年後期	4年後期			
選択／必修	選択	選択	選択			
教員	非常勤講師（教務）					
<b>●本講座の目的およびねらい</b>						
社会構造・産業構造に関する基礎的な知識、並びに、職業選択に関する能動的な意志活動や経験及び能力観・職業観などを習得し、自己実現に必要なエンプロイアビリティー（活用される能力）などを身に付ける。						
達成目標						
1 上記の目的・貢献度等を理解する。 2 研究問題と創造性との関係を育む。 3 職業探査と先達心理学との関係を育む。 4 職業選択の方法と技術を身に付ける。 5 自己実現の対応策を考察する。						
<b>●バックグラウンドとなる科目</b>						
現代社会、国際社会、政治・経済、歴史、教育先達心理学など						
<b>●授業内容</b>						
1 産業と職業の現状 2 産業と職業の歴史的転換 3 産業構造と職業構成 4 産業と労働の世界的な現況 5 産業と労働の国際的組織 6 職業に係わる関連法規 7 職業選択の諸理論 8 キャリア先達心理学の職業指導 9 職業適性検査の理論と分析 10 練習問題とまとめ						
<b>●教科書</b>						
特に指定しない (資料は毎週適宜配布)						
<b>●参考書</b>						
「厚生労働白書」H18年度版 (厚生労働省) 「キャリア形成・就職メカニズムの国際比較」寺田盛紀著 (見津出版) 「就職の赤本」(就職総合研究所) 「社労士 (一般常識・改正項目編)」秋保雅男他 (中央経済社) 「現代用語の基礎知識」2008・2009 (自由国民社)など						
<b>●成績評価の方法</b>						
期末試験、課題レポート、出席状況						